

表彰名	高専名	チーム名	ロボット名	コメント
文部科学大臣賞（最優秀賞）	小山工業高等専門学校	小山高専廃炉ロボット製作チーム2023	Wall Grinder IX	最も性能が安定しており、実際の現場での適用性を考慮していた
福島県知事賞（優秀賞）	熊本高等専門学校 熊本キャンパス	熊本高専熊本キャンパスロボコン部	47 式洗車	安定した走行性能と優れた巻き取り装置を実装し、移動時の重心位置を考慮していた
高専機構理事長賞（アイデア賞）	舞鶴工業高等専門学校	舞鶴高専廃炉研究会B	Kalexa	歴代最強の足回りを実装し、最大の除染面積と最速タイムを出した
原子力機構機構理事長賞（技術賞）	一関工業高等専門学校	藤原研究室 Bチーム	Robo-GTP	3Dスキャナで点群データを取得し、ロッカーボギー機構を実装した
イノベ機構機構理事長賞 （イノベーション賞）	大阪公立大学工業高等専門学校	Fukaken	66B++	必要な機能がバランスよく実装されていた
特別賞・アトックス賞	福島工業高等専門学校	福島廃炉研究会	D++	本来の目的である除染部分をシンプルな構造に工夫したことにより長時間の除染の可能性が期待できること、やぐら構造で強度を確保しアイデアと創造性を評価した
特別賞・日立GEニュークリア・エナジー賞	マレーシア工科大学	MJIIT	Savor' s arm	高い踏破性は素晴らしく、特にグレーチングを降りた時に転倒しそうになりながらも倒れなかった安定性は実用化に近い技術である
特別賞・東京エネシス賞	鶴岡工業高等専門学校	鶴岡高専 F チーム	LITTLE DEMON	昨年度の課題を克服し、スムーズな移動手段へと改良した
特別賞・アスム賞	大阪公立大学工業高等専門学校	昆虫同好会	ろくまる	今回出場したチームの中で随一とも言えるアイデア力で非常に興味深い6本足の駆動機構を採用した
特別賞・東芝エネルギーシステムズ	富山高等専門学校 本郷キャンパス	KANEKENS	孫・清丸	現場適用性と全地球カメラ、ライダーを実装し、メカナムホイールとクローラの組み合わせなど工夫を凝らした
特別賞・エイブル	大阪公立大学工業高等専門学校	公大高専ろぼ部廃炉チーム	カクリーナー	タイヤ構造が他に無い独特で面白さを感じた、また、有線では必要なケーブルの巻き取りも考えている